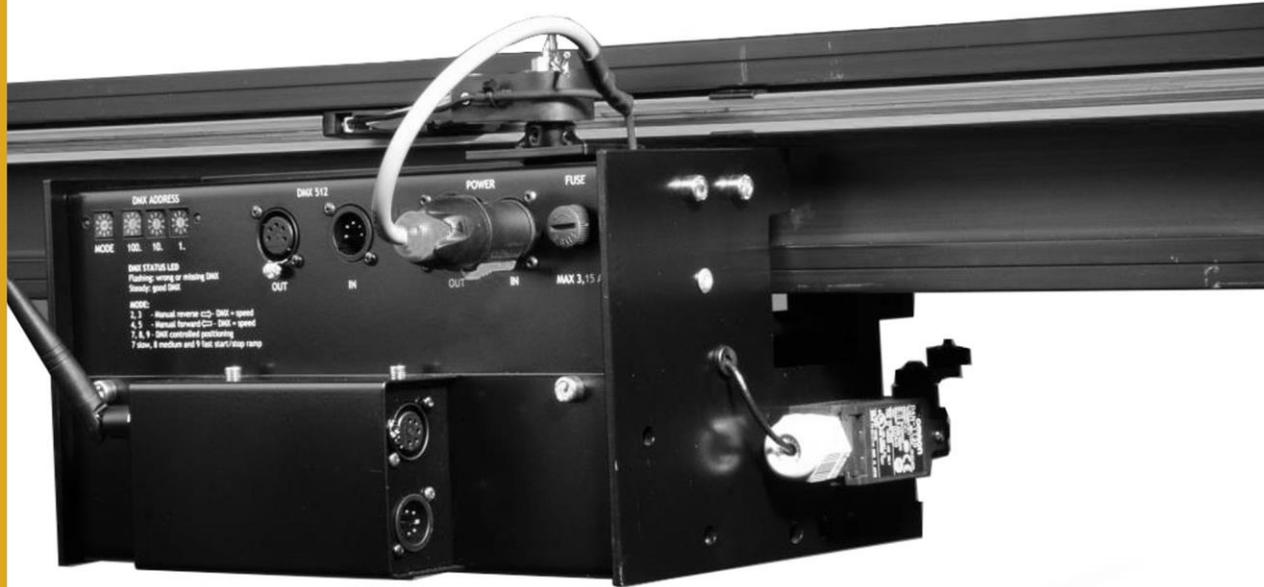


# MANUAL GUÍA MOTORIZADA DMX



**PASCUALIN**  
ESTRUCTURES

[www.pascualinestructures.com](http://www.pascualinestructures.com)

[info@pascualinestructures.com](mailto:info@pascualinestructures.com)

T.+34 93 889 27 42

C/ Sant Roc, 70 08503 Gurb (Barcelona)

## DESCRIPCIÓN

El Trackrunner es un vagón motorizado controlado por DMX que trabaja en un perfil de biga de aluminio.

El Trackrunner puede mover hasta 100 kg y la capacidad se puede aumentar hasta 500 kg con el uso de Vagones pasivos adicionales. Cada vagón aumenta la capacidad de 150 kg.

El TrackRunner dispone de un avanzado sistema de posicionamiento que permite un movimiento preciso.

Primero se establece el área de trabajo deseada, posicionando un punto de inicio 0% y el rango máx. De El TrackRunner se puede configurar de diferentes maneras de control, moviendo unas ruedas del TrackRunner.

## ÁMBITO DE USO

El TrackRunner está pensado para usar en interiores. Esta diseñado para mover objetos al peso y velocidad. Indicados en "Datos técnicos". Cualquier otro uso del TrackRunner puede provocar un riesgo de daños a personas o equipos. Superar la puntuación de la carga puede provocar un error en el equipo. Utilizar solamente los conectores de rigging aprobados para asegurar la carga al TrackRunner.

No modifiquéis el TrackRunner. Cualquier modificación que se pueda necesitar lo debería de hacer el fabricante.

Es responsabilidad de los clientes que se cumplan las restricciones locales relativas al uso del Trackrunner.

Movimiento 100%. Seguidamente el posicionamiento deseado se configura fácilmente dentro de esta área.

Cuando el área de trabajo se ha establecido la primera vez, solamente se necesita establecer la posición del 0% después 0% después de apagar el sistema o en caso de fallo eléctrico, automáticamente el sistema reconoce el área.

**Precaución:** "Para reducir el riesgo de descarga eléctrica o lesión: Usar nada más en recintos interiores".

**Precaución:** "Para reducir el riesgo de descarga eléctrica, no exponer a la lluvia: almacenar en el interior".

## DATOS MONTAJE

### Conexiones DMX

Hay 2 conectores DMX al Trackrunner. El conector de salida es especialmente útil para conectar dispositivos controlados por DMX montados al Trackrunner.



### Alimentación eléctrica

Hay un conector amarillo powerCON TRUE1 en la parte frontal del Trackrunner. El Trackrunner usa 120 / 230VAC 50 -60Hz.

La conexión de salida se utiliza para alimentar cualquier dispositivo que necesite 120/230 VCA montado en el Trackrunner.

El dispositivo conectado puede usar hasta 600W.



## CONFIGURACIONES

### Canal DMX

La dirección del canal DMX se configura desde las tres ruedas (DMX ADDRESS) BCD en la parte frontal del Trackrunner. Se puede cambiar con 1 destornillador pequeño.

Una vez asignada la Dirección DMX, a los canales para controlar el Track Runner serán a los 6 siguientes contando el canal seleccionado:

Canal 1: Control Posición (Alta de un canal DMX de 16 bits)

Canal 2: Control Posición afinada (Baja de un canal DMX de 16 bits)

Canal 3: Control Velocidad

Canal 4: Movimiento manual retroceder / Establecer Posición mínima (Posición = 0%)

Canal 5: Movimiento manual de Avance / Establecer Posición máxima (Posición = 100%)

Canal 6: habilitaciones para guardar el posicionamiento 0% y 100% (51 -54%)

### MODO

El modo de funcionamiento del Track Runner establece en la Configuración (MODE) BCD en la parte frontal del Trackrunner. Se puede cambiar utilizando un destornillador pequeño.

### *Función*

0 Ninguna. Trackrunner se frena

1 Ninguna. Trackrunner se frena

2 Movimiento Manual retroceder lenta (Mirando a los conectores) No necesita DMX

3 Movimiento Manual retroceder rápido (Mirando a los conectores) No necesita DMX

4 Movimiento Manual de Avance lento (→ Mirando a los conectores) No necesita DMX

5 Movimiento Manual de Avance rápido (→ Mirando a los conectores) No necesita DMX

6 Ninguna. Trackrunner se frena

7 Control DMX con rampa de posicionamiento lento

8 Control DMX con rampa de posicionamiento Media.

9 Control DMX con rampa de posicionamiento Rápido.

## CONTROL DMX

El Trackrunner se controla principalmente con DMX. Se utilizan 6 canales DMX para controlarlo.

### Canales DMX usados para controlar el Trackrunner

- **Canal 1 de DMX:** Posición (canal DMX de 16 bits)

Este canal junto con el canal 2 crea un canal de 16 bits para controlar la posición. El canal 1 da el MSB para la posición.

- **Canal DMX 2:** Posición fina (canal DMX de 16 bits)

Este canal junto con el canal 1 crea un canal de 16 bits para controlar la posición. El canal 2 da el LSB por la posición.

El canal 2 se utiliza para afinar la posición.

- **Canal 3 DMX:** Velocidad

El canal 3 controla la velocidad máxima del Trackrunner.

Si el canal 3 se establece en 0%, el Trackrunner no se moverá.

Si está al 50%, el Trackrunner se mueve a una velocidad del 50%.

- **Canal 4 DMX:** Retroceder manual / Establecer posición 0%

El valor del canal determina la velocidad a la que el Trackrunner se mueve en la dirección de retroceder. Este canal anula el movimiento con el sistema de posicionamiento.

El canal 4 tiene 2 funciones.

- Canal 6 entre 51-54%: Memorización de configuración de rango

Cuando el canal 6 se establece entre 51 y 54%, el canal 4 establece la posición del 0%, la posición del 0% se establece cuando el Trackrunner ha movido con este canal y se establece donde se para el Trackrunner.

- Canal 6 fuera de porcentaje 51 y 54% de: movimiento manual

Cuando el canal 6 no está configurado entre 51 y 54%, este canal mueve el Trackrunner en la dirección retroceder de forma manual, pero la posición del 0% no se establece.

- **Canal DMX 5:** - Avanzar Manual / Configurar rango

El valor del canal determina la velocidad a la que el Trackrunner se mueve hacia adelante.

Este canal anula el movimiento con el sistema de posicionamiento.

El canal 5 tiene 2 funciones.

- Canal 6 entre 51-54%: Memorización de configuración de rango

Cuando el canal 6 se establece entre 51 y 54%, el canal 5 establece la posición del 100%, la posición del 100% se establece cuando el Trackrunner ha movido

con este canal y se establece donde se para el Trackrunner. Al establecer un rango, es importante establecer primero la posición del 0% porque el rango se calcula en relación con la posición del 0%.

- Canal 6 fuera de porcentaje entre 51 y 54% de: movimiento manual

Cuando el canal 6 no está configurado entre 51 y 54%, este canal 5 mueve el Trackrunner en la dirección avanzar, pero la posición del rango 100% no se establece.

- **Canal DMX 6:** - Habilitar restablecimiento / ajuste de rango

El canal 6 habilita las funciones "Establecer posición 0%" (canal 4) y "Establecer rango" (Canal 5).

Para habilitar estas 2 funciones, el canal 6 debe configurar entre 51 -54%.

## MONTAJE DE CARGA

La carga máxima que se puede montar en un Trackrunner es de 100 kg. El Trackrunner tiene una pletina desmontable para montar la carga. La pletina tiene 5 agujeros de 10 mm con una distancia de 50 mm entre cada agujero. La pletina está montada con 4 tornillos laterales de M8

Si se ha de montar una carga más grande al Trackrunner, se puede utilizar un carro pasivo separado para aumentar la carga que se ha de mover y conseguir que el montaje sea más estable, teniendo los puntos de montaje más alejados. Cada carro pasivo tiene una capacidad máxima de

150 kg.



Vagó Pasivo (Passive Runner)

Track Runner

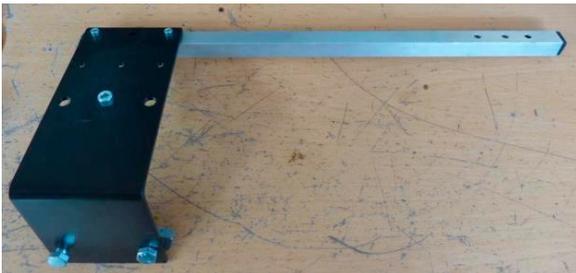


## MONTAJE DEL TRUCKRUNNER LA GUÍA

Cuando se monta el Trackrunner en la guía, se puede empujar manualmente cuando no se aplica energía al sistema o se puede accionar alimentando directamente el powerCON TRUE1 en la parte frontal del Trackrunner (en el caso del Truckrunner con engranaje dentado) Cuando el Trackrunner se ha puesto a la guía, se deben montar los límites físicos en la guía.

Los límites físicos tienen una varilla metálica que presionan los finales de carrera de límite del Trackrunner y un tornillo de seguridad físico que impide que el Truckrunner salga de la viga en el caso improbable de falla de los finales de carrera.

Por otro lado existe otro límite físico como doble seguridad física, un tornillo que atraviesa la guía justo en el extremo de la misma, hace la función de doble seguridad.



Al montar los límites de los finales de carrera, hay que tener en cuenta que las varillas estén montadas a la altura correcta, de manera que toque el límite del Trackrunner cuando se mueva hacia la dirección correspondiente. La varilla debe

estar en la posición baja para el movimiento en retroceso y la posición alta para el movimiento de avanzar del Trackrunner.

Cuando se utilizan varios TrackRunner en la misma guía, deberían tener las varillas activadoras de los finales de carrera instalados en el Truckrunner tal como se muestra en la imagen siguiente, por lo que los TrackRunner no puedan colisionar entre sí.



## OPCIONES

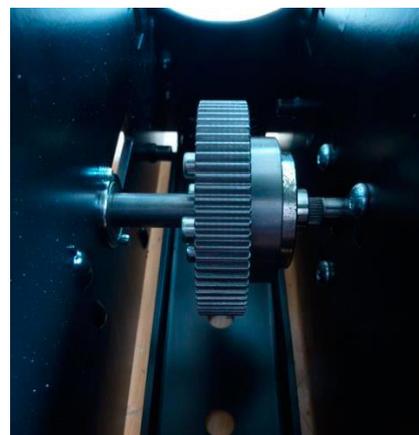
El Trackrunner tiene varias opciones para el rodamiento, la potencia y también la entrada DMX.

## RODAMIENTO

Hay 2 opciones para la unidad de Trackrunner: la rueda dentada y una rueda de fricción. Si el Trackrunner no debe girar por esquinas, se recomienda obtener la versión de la rueda dentada para mejor fiabilidad.

### Rueda de dentada

La rueda dentada proporciona el posicionamiento más preciso ya que no hay ningún riesgo de que la rueda dentada se mueva sin cambiar la posición del mismo Trackrunner. Pero también es necesario una guía dentada incorporada a la guía del Trackrunner



### Rueda de fricción

La rueda de fricción se puede utilizar en guías que se han curvado un poco y, por tanto, pueden circular por esquinas. También hay un mayor riesgo de que la fricción entre la rueda y la guía no sea lo suficientemente grande y el motor se mueva sin mover el Trackrunner. Si esto sucede, la posición se desactiva hasta que se haya restablecido nuevamente.



## ALIMENTACIÓN

### Cable

El cable de alimentación se puede unir directamente y colgarlo de un festín en la guía.

### Guía de alimentación

El Trackrunner saca 230V AC de las guías electrificadas de la guía. Esto permite un movimiento completamente inalámbrico cuando se combina con DMX inalámbrico. Las guías electrificadas pueden alimentar hasta 16A.

La potencia se extrae de los carriles y se conecta al conector amarillo powerCON TRUE1 al Trackrunner.



### Paquete de baterías

La conexión del TruckRunner a 230V no es una opción en esta configuración y no puede proporcionar energía a los objetos conectados.

Un paquete de baterías de 24V está conectado al Trackrunner. El paquete de batería se encuentra en su propio vagón tras el Trackrunner dentro de la guía.

### DMX

El Trackrunner tiene un enchufe para recibir DMX en la parte frontal.

### Conexión

Se puede conectar mediante un cable como cualquier dispositivo controlado por DMX.

### Inalámbrico

Se puede controlar usando una caja DMX inalámbrica situada en Trackrunner. Esto puede hacer que el Trackrunner sea completamente inalámbrico si se utiliza junto con los raíles de alimentación. La señal inalámbrica se transmite a través de la banda abierta de 2.4Gz.

### Motor

El Trackrunner puede ser de modelos diferentes, rápidos y lentos. Con el motor rápido, el Trackrunner puede mover una carga más baja que el motor lento.

## DMX INALÁMBRICA: INSTRUCCIONES

### Operación normal:

Antes de usar el sistema inalámbrico, los receptores deben enlazarse con el transmisor:

Aplique energía al transmisor y al receptor (s)

Asegúrese de que el (los) receptor (es) están desenlazados (no hay LED encendido).

Para desenlazar el receptor, inserte un destornillador fino o un clip, a través del orificio LINK

SW y pulse suavemente el botón pequeño durante > 3 segundos o hasta que todos los LED se apaguen.

Pulse en breve el botón LINK SW del transmisor. El STATUS LED comenzara a parpadear ~ 10 seg en el transmisor y receptor (s). Tras ~ 10sec RF LINK y los LED LINKED estarán conectados al receptor (s) y se indicara la señal RF LEVEL. El sistema ya está preparado para el uso.

Aplique una señal DMX al transmisor. Los LED de DMX en ambos transmisores y receptores. Indicarán una señal DMX valido.

Conecte una o más unidades controladas DMX al receptor.

### Cambio entre el modo transmisor y receptor:

Es posible cambiar entre el modo receptor y el transmisor.

Para hacerlo, pulse brevemente (<0.5sec) 5 veces al LINK SW y pulse una vez > 3 segundos.

Ahora el estado comenzara a parpadear. El parpadeo rápido indica el modo del receptor y el parpadeo lento indica el modo de transmisor. Para cambiar entre el receptor y el modo transmisor, pulse junto a LINK SW.

Cuando se encuentre el modo deseado, guarde la configuración con un solo clic en LINK SW.

### Importante:

Para tener un margen de señal, siempre configure el transmisor y el receptor de una manera que proporcione un nivel de señal completo.

Tenga en cuenta que todas las antenas deben orientarse en la misma dirección (no deje que una este vertical y otra una horizontal).

DATOS DEL CONJUNTO	
ELEMENTO	TRACK RUNNER
MEDIDAS	6000MM
PESO	64 KG
CÓDIGO	

### DESCRIPCIÓN:

Sistema de guía motorizada sin cables.

2 guías de 3000mm dentadas y electrificadas

1 carro motorizado

1 carro pasivo con seguridad

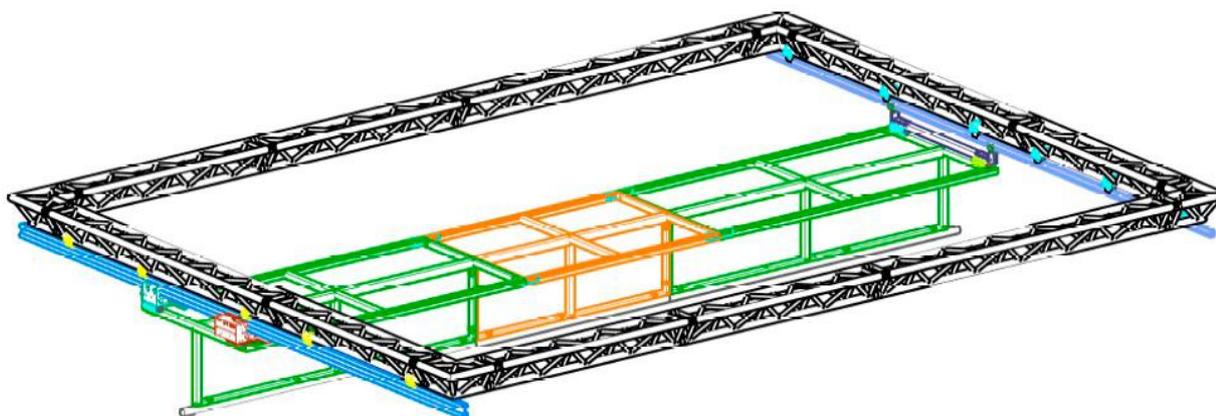
1 transmisor emisor de Wifi

AUTOMATIZACIÓN				
CÓDIGO	CANTIDAD	DESCRIPCIÓN	MEDIDAS	OBSERVACIONES
	1	Track runner		Carro motorizado
	1	Pasive runner		Carro pasivo con final de carrera
	1	Transmisor Wifi		Antena Wifi + adaptador corriente
	2	Guía electrificada	3 mts / unidad	Perfil guía dentada y electrificada
	6	Grapas		6 grapas de aluminio

CABLEADO				
CÓDIGO	CANTIDAD	DESCRIPCIÓN	MEDIDAS	OBSERVACIONES
	1	Cable de alimentación		1 Cable Shuko-P.Com
	1	Caja de distribución eléctrica		IN 32amp / OUT 6 shuk 16amp + 1 cetac 32amp

GUÍA AUXILIAR				
CÓDIGO	CANTIDAD	DESCRIPCIÓN	MEDIDAS	OBSERVACIONES
	2	Guía	3 mts/ unidad	Guía tubular
	2	Carros master		2 carros con rodamientos ( superior/inferior/lat eral)
	6	Grapas		Grapas negras

RECAMBIOS				
CÓDIGO	CANTIDAD	DESCRIPCIÓN	MEDIDAS	OBSERVACIONES
	2	Conector macho P.COM		2 Recambios conector Power Com
	2	Conector macho MDX		2 Recambios conector DMX
	1	Pieza unión guía		1 Pasamano 5 mm 4 rosca allen
	2	Tubo cuadrado		2 Recambios tubo final de carrera



DATOS TÉCNICOS	
DIMENSIONES	348 x 223 x 167 mm
FUENTE ALIMENTACIÓN	230V AC 50-60Hz
CONSUMO DE ENERGIA	MAX 120Watt
CONEXIÓN	PowerCON TRUE1
POTENÇA MAX EN EQUIPO	3500 Watt
DMX SEÑAL DE CONTROL	DMX 512 1990 +DMX 512A / 6 Canales en uso
DMX CONEXIONES	5 pols XLR, In&Link
CAPACIDAD MAX DE ELEVACIÓN	100 Kg
CAPACIDAD MAX DE TRACCIÓN	500 Kg
VELOCIDAD MAX	0,23 m/s
VELOCIDAD MIN	0,04 m/s
EMISIÓN DE RUIDO	50 dB a 1m del Trackrunner
PESO	10,4kg

